

Σύνολα

- \mathbb{N} : οι φυσικοί αριθμοί $0, 1, 2, 3, \dots$
- \mathbb{Z} : οι ακέραιοι αριθμοί $\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots$
- \mathbb{Q} : οι ρητοί αριθμοί. Είναι όλοι οι αριθμοί που μπορούν να πάρουν τη μορφή $\frac{\alpha}{\beta}$ όπου α και β ακέραιοι και $\beta \neq 0$
- \mathbb{Q}' ή $\mathbb{R} - \mathbb{Q}$: οι άρρητοι αριθμοί. Είναι οι αριθμοί που αν γραφούν ως δεκαδικοί έχουν άπειρο πλήθος δεκαδικών ψηφίων που δεν είναι περιοδικά. (Όλοι οι αριθμοί που δεν είναι ρητοί)
- \mathbb{R} : οι πραγματικοί αριθμοί. Είναι οι ρητοί και οι άρρητοι αριθμοί μαζί.

Πράξεις - Ιδιότητες

Πρόσθεση

- $a + \beta = \beta + a$ Αντιμεταθετική
- $(a + \beta) + \gamma = a + (\beta + \gamma)$ Προσεταιριστική
- $a + 0 = a$ Ουδέτερο στοιχείο
- $a + (-a) = 0$ Αντίθετο στοιχείο
- $a + \beta = a + \gamma \Leftrightarrow \beta = \gamma$ Ιδιότητα διαγραφής
- Αν $a = \beta$ και $\gamma = \delta$ τότε $a + \gamma = \beta + \delta$

Πολλαπλασιασμός

- $a \cdot \beta = \beta \cdot a$ Αντιμεταθετική
- $(a \cdot \beta) \cdot \gamma = a \cdot (\beta \cdot \gamma)$ Προσεταιριστική
- $a \cdot 1 = a$ Ουδέτερο στοιχείο
- $a \cdot \frac{1}{a} = 1, a \neq 0$ Αντίθετο στοιχείο
- $a \cdot \beta = a \cdot \gamma \Leftrightarrow \beta = \gamma, a \neq 0$ Ιδιότητα διαγραφής
- Αν $a = \beta$ και $\gamma = \delta$ τότε $a \cdot \gamma = \beta \cdot \delta$
- $\alpha \cdot (\beta + \gamma) = \alpha \cdot \beta + \alpha \cdot \gamma$ Επιμεριστική ως προς τη πρόσθεση
- $\alpha \cdot (\beta - \gamma) = \alpha \cdot \beta - \alpha \cdot \gamma$ Επιμεριστική ως προς την αφαίρεση

Διαίρεση: • $\alpha : \beta = \alpha \cdot \frac{1}{\beta}, \beta \neq 0$

Άλλες ιδιότητες

- $\alpha \cdot \beta = 0 \Leftrightarrow \alpha = 0$ ή $\beta = 0$
- $\alpha \cdot \beta \neq 0 \Leftrightarrow \alpha \neq 0$ και $\beta \neq 0$
- $\alpha^2 + \beta^2 = 0 \Leftrightarrow \alpha = 0$ και $\beta = 0$
- $(-1) \cdot \alpha = -\alpha$
- $(-\alpha) \cdot \beta = -\alpha \cdot \beta$
- $(-\alpha) \cdot (-\beta) = \alpha \cdot \beta$
- $\alpha - \beta = \alpha + (-\beta)$

Πράξεις Κλασμάτων

- $\frac{\alpha}{\beta} \pm \frac{\gamma}{\beta} = \frac{\alpha \pm \gamma}{\beta}, \beta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} \pm \frac{\gamma}{\delta} = \frac{\alpha \cdot \delta \pm \gamma \cdot \beta}{\beta \cdot \delta}, \beta \cdot \delta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} \cdot \frac{\gamma}{\delta} = \frac{\alpha \cdot \gamma}{\beta \cdot \delta}, \beta \cdot \delta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} : \frac{\gamma}{\delta} = \frac{\alpha}{\beta} \cdot \frac{\delta}{\gamma}, \beta \cdot \gamma \cdot \delta \neq 0$

Ιδιότητες Αναλογιών

- $\frac{\alpha}{\beta} = \frac{\gamma}{\delta} \Leftrightarrow \alpha \cdot \delta = \beta \cdot \gamma, \beta \cdot \delta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} = \frac{\gamma}{\delta} \Leftrightarrow \frac{\alpha}{\gamma} = \frac{\beta}{\delta} \Leftrightarrow \frac{\delta}{\beta} = \frac{\gamma}{\alpha}, \alpha \cdot \beta \cdot \gamma \cdot \delta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} = \frac{\gamma}{\delta} \Leftrightarrow \frac{\alpha \pm \beta}{\beta} = \frac{\gamma \pm \delta}{\delta}, \beta \cdot \delta \neq 0$
- $\frac{\alpha}{\beta} = \frac{\gamma}{\delta} = \frac{\alpha + \gamma}{\beta + \delta}, \beta \cdot \delta \neq 0$

Δυνάμεις

Ορισμοί

$$\bullet \alpha^v = \underbrace{\alpha \cdot \alpha \cdot \alpha \cdots \alpha}_{v \text{ παράγοντες}}, v \in \mathbf{N}, v > 1 \quad \bullet \alpha^1 = \alpha \quad \bullet \alpha^0 = 1, \alpha \neq 0 \quad \bullet \alpha^{-v} = \frac{1}{\alpha^v}, \alpha \neq 0$$

Ιδιότητες

$$\begin{aligned} \bullet \alpha^v \cdot \alpha^\mu &= \alpha^{v+\mu} & \bullet \alpha^v : \alpha^\mu &= \alpha^{v-\mu}, \alpha \neq 0 & \bullet (\alpha^v)^\mu &= \alpha^{v \cdot \mu} \\ \bullet (\alpha \cdot \beta)^v &= \alpha^v \cdot \beta^v & \bullet \left(\frac{\alpha}{\beta}\right)^v &= \frac{\alpha^v}{\beta^v}, \beta \neq 0 & \bullet \left(\frac{\alpha}{\beta}\right)^{-v} &= \left(\frac{\beta}{\alpha}\right)^v, \alpha \cdot \beta \neq 0 \end{aligned}$$

Αξιοσημείωτες Ταυτότητες

$$\begin{aligned} \bullet (\alpha + \beta)^2 &= \alpha^2 + 2\alpha \cdot \beta + \beta^2 & \bullet (\alpha - \beta)^2 &= \alpha^2 - 2\alpha \cdot \beta + \beta^2 \\ \bullet (\alpha - \beta) \cdot (\alpha + \beta) &= \alpha^2 - \beta^2 & \bullet (\alpha + \beta + \gamma)^2 &= \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 + 2\alpha \cdot \beta + 2\alpha \cdot \gamma + 2\beta \cdot \gamma \\ \bullet (\alpha + \beta)^3 &= \alpha^3 + 3\alpha^2 \cdot \beta + 3\alpha \cdot \beta^2 + \beta^3 & \bullet (\alpha - \beta)^3 &= \alpha^3 - 3\alpha^2 \cdot \beta + 3\alpha \cdot \beta^2 - \beta^3 \\ \bullet \alpha^3 + \beta^3 &= (\alpha + \beta) \cdot (\alpha^2 - \alpha \cdot \beta + \beta^2) & \bullet \alpha^3 - \beta^3 &= (\alpha - \beta) \cdot (\alpha^2 + \alpha \cdot \beta + \beta^2) \\ \bullet (x + \alpha) \cdot (x + \beta) &= x^2 + (\alpha + \beta)x + \alpha \cdot \beta \\ \bullet \alpha^v - \beta^v &= (\alpha - \beta) \cdot (\alpha^{v-1} + \alpha^{v-2} \cdot \beta + \alpha^{v-3} \cdot \beta^2 + \cdots + \alpha \cdot \beta^{v-2} + \beta^{v-1}), v \in \mathbf{N}, v > 1 \end{aligned}$$

Ανισότητες

$$\begin{aligned} \bullet \alpha < \beta &\Leftrightarrow \alpha \pm \gamma < \beta \pm \gamma & \bullet \text{Αν } \alpha < \beta \text{ και } \beta < \gamma, \text{ τότε } \alpha < \gamma \\ \bullet \begin{cases} \alpha < \beta \\ \gamma < \delta \end{cases} &\Rightarrow \alpha + \gamma < \beta + \delta & \bullet \begin{cases} \alpha < \beta \\ \gamma < \delta \end{cases} &\Rightarrow \alpha \cdot \gamma < \beta \cdot \delta \text{ αν } \alpha, \beta, \gamma, \delta \text{ θετικοί} \\ \bullet \alpha < \beta &\Leftrightarrow \alpha \cdot \gamma < \beta \cdot \gamma \text{ αν } \gamma > 0 & \bullet \alpha < \beta &\Leftrightarrow \alpha \cdot \gamma > \beta \cdot \gamma \text{ αν } \gamma < 0 \\ \bullet \alpha < \beta &\Leftrightarrow \frac{\alpha}{\gamma} < \frac{\beta}{\gamma} \text{ αν } \gamma > 0 & \bullet \alpha < \beta &\Leftrightarrow \frac{\alpha}{\gamma} > \frac{\beta}{\gamma} \text{ αν } \gamma < 0 \\ \bullet \text{Αν } \alpha \cdot \beta > 0, \text{ τότε } \alpha < \beta &\Leftrightarrow \frac{1}{\alpha} > \frac{1}{\beta} & \bullet \text{Αν } \alpha, \beta \text{ θετικοί, τότε } \alpha < \beta &\Leftrightarrow \alpha^v < \beta^v \end{aligned}$$

ΠΡΟΣΟΧΗ!! Δεν αφαιρούμε και **δεν** διαιρούμε ανισότητες κατά μέλη.

Απόλυτη τιμή

$$\text{Ορισμός: } |\alpha| = \begin{cases} \alpha, & \text{αν } \alpha \geq 0 \\ -\alpha, & \text{αν } \alpha < 0 \end{cases}$$

Ιδιότητες

$$\begin{aligned} \bullet |x| \geq 0 & \quad \bullet |x| = |-x| & \bullet |x^2| = |x|^2 = x^2 & \quad \bullet |x| \geq x & \quad \bullet |x| \geq -x & \quad \bullet -|x| \leq x \leq |x| \\ \bullet |\alpha \cdot \beta| &= |\alpha| \cdot |\beta| & \bullet \left|\frac{\alpha}{\beta}\right| &= \frac{|\alpha|}{|\beta|}, \text{ με } \beta \neq 0 & \bullet \left||\alpha| - |\beta|\right| &\leq |\alpha \pm \beta| \leq |\alpha| + |\beta| \\ \bullet |x| = \theta &\Leftrightarrow x = -\theta \text{ ή } x = \theta, \text{ αν } \theta \geq 0 & \bullet |x| = |\alpha| &\Leftrightarrow x = -\alpha \text{ ή } x = \alpha \\ \bullet |x| \leq \theta &\Leftrightarrow -\theta \leq x \leq \theta, \text{ αν } \theta \geq 0 & \bullet |x| \geq \theta &\Leftrightarrow x \geq \theta \text{ ή } x \leq -\theta, \text{ αν } \theta \geq 0 \\ \bullet \text{Αν } |\alpha| + |\beta| &= 0, \text{ τότε } \alpha = 0 \text{ και } \beta = 0 & \bullet \text{Αν } |\alpha| + |\beta| &\neq 0, \text{ τότε } \alpha \neq 0 \text{ ή } \beta \neq 0 \end{aligned}$$

Ριζες

Ορισμός: $\sqrt[v]{\alpha} = x \Leftrightarrow x^v = \alpha$ με $v \in \mathbb{N}^*$ και $\alpha \geq 0, x \geq 0$

- $(\sqrt[v]{x})^v = x, x \geq 0$
- $\sqrt[2v]{x^{2v}} = |x|, v \in \mathbb{N}^*$
- $\alpha^{\frac{\mu}{\nu}} = \sqrt[\nu]{\alpha^\mu}, \alpha \geq 0, \mu \in \mathbb{Z}, \nu \in \mathbb{N}^*$
- $\sqrt[v]{\alpha} \cdot \sqrt[v]{\beta} = \sqrt[v]{\alpha \cdot \beta}, \alpha, \beta \geq 0$
- $\frac{\sqrt[v]{\alpha}}{\sqrt[v]{\beta}} = \sqrt[v]{\frac{\alpha}{\beta}}, \alpha \geq 0, \beta > 0$
- $\alpha \cdot \sqrt[v]{\beta} = \sqrt[v]{\alpha^v \cdot \beta}, \alpha, \beta \geq 0$
- $\sqrt[\mu]{\sqrt[v]{\alpha}} = \sqrt[\mu \cdot v]{\alpha}, \alpha \geq 0$
- $\sqrt[v]{\alpha^{\mu \cdot \rho}} = \sqrt[\mu]{\alpha^{\rho}}, \alpha \geq 0$

Δευτεροβάθμια εξίσωση

Κάθε εξίσωση της μορφής $ax^2 + bx + \gamma = 0$ με $a \neq 0$ λέγεται εξίσωση **δευτέρου βαθμού**.

Διακρίνουσα: $\Delta = b^2 - 4a\gamma$

$\Delta = b^2 - 4a\gamma$	Η εξίσωση $ax^2 + bx + \gamma = 0, a \neq 0$
αν $\Delta > 0$	έχει δύο ρίζες άνισες τις $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$
αν $\Delta = 0$	έχει μία διπλή ρίζα την $x_0 = -\frac{b}{2a}$
αν $\Delta < 0$	δεν έχει πραγματικές ρίζες

Τύποι Vieta: Αν x_1, x_2 είναι οι ρίζες μιας δευτεροβάθμιας εξίσωσης, τότε:

$$S = x_1 + x_2 = -\frac{b}{a} \quad P = x_1 \cdot x_2 = \frac{\gamma}{a}$$

Η εξίσωση με ρίζες x_1, x_2 είναι η εξής: $x^2 - Sx + P = 0$

Τριώνυμο

Ορισμός: **Τριώνυμο** δευτέρου βαθμού λέγεται η παράσταση, $f(x) = ax^2 + bx + \gamma, a \neq 0$.

Μορφές Τριωνύμου

$\Delta > 0$	$f(x) = a \cdot (x - x_1) \cdot (x - x_2), x_1, x_2$ ρίζες του τριωνύμου
$\Delta = 0$	$f(x) = a \cdot \left(x + \frac{\beta}{2a}\right)^2$
$\Delta < 0$	$f(x) = a \cdot \left[\left(x + \frac{\beta}{2a}\right)^2 + \frac{ \Delta }{4a^2} \right]$

Πρόσημο τριωνύμου

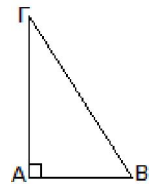
$\Delta > 0$	f(x) Ομόσημο του a αν $x < x_1$ ή $x > x_2$ f(x) Ετερόσημο του a αν $x_1 < x < x_2$
$\Delta = 0$	f(x) Ομόσημο του a για κάθε $x \in \mathbb{R}$ εκτός της τιμής $x = -\frac{\beta}{2a}$
$\Delta < 0$	f(x) Ομόσημο του a για κάθε $x \in \mathbb{R}$

Όπου x_1, x_2 οι ρίζες του τριωνύμου με $x_1 < x_2$

Τριγωνομετρία

Τριγωνομετρικοί αριθμοί οξείας γωνίας σε ορθογώνιο τρίγωνο

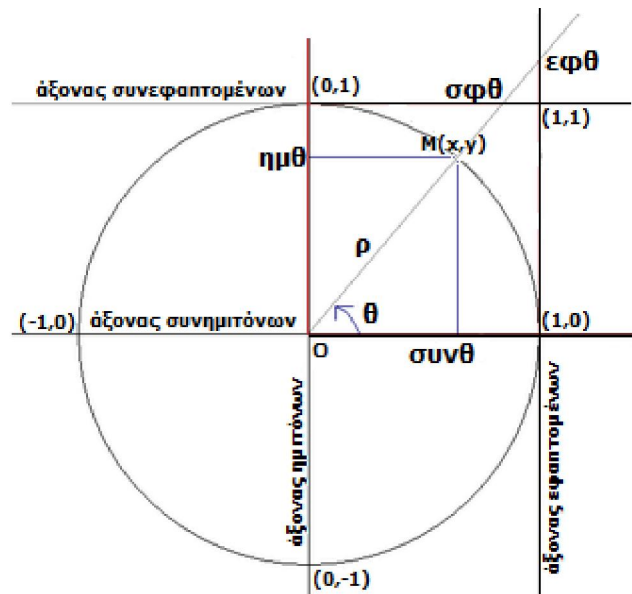
- $\eta\mu = \frac{\text{Απέναντι κάθετη πλευρά}}{\text{Υποτείνουσα}}$
- $\sigma\upsilon\nu = \frac{\text{Προσκείμενη κάθετη πλευρά}}{\text{Υποτείνουσα}}$
- $\epsilon\phi = \frac{\text{Απέναντι κάθετη πλευρά}}{\text{Προκείμενη κάθετη πλευρά}}$
- $\sigma\phi = \frac{\text{Προκείμενη κάθετη πλευρά}}{\text{Απέναντι κάθετη πλευρά}}$



Τριγωνομετρικός κύκλος – Τριγωνομετρικοί αριθμοί σε σύστημα συντεταγμένων

Ορισμός: Τριγωνομετρικός κύκλος λέγεται ο κύκλος με κέντρο την αρχή των αξόνων και ακτίνα $\rho=1$.

- $\rho = (OM) = \sqrt{x^2 + y^2}$
- $\eta\mu\theta = \frac{y}{\rho}$
- $\sigma\upsilon\nu\theta = \frac{x}{\rho}$
- $\epsilon\phi\theta = \frac{y}{x}$
- $\sigma\phi\theta = \frac{x}{y}$
- $-1 \leq \eta\mu\theta \leq 1$
- $-1 \leq \sigma\upsilon\nu\theta \leq 1$
- $\epsilon\phi\theta \in \mathbb{R}$
- $\sigma\phi\theta \in \mathbb{R}$
- $\frac{\alpha}{\pi} = \frac{\mu}{180^\circ}$ (μετατροπή από rad (α) σε μοίρες (μ) και



αντίστροφα)

- $\eta\mu(360^\circ\kappa + \omega) = \eta\mu\omega$
- $\sigma\upsilon\nu(360^\circ\kappa + \omega) = \sigma\upsilon\nu\omega$
- $\epsilon\phi(360^\circ\kappa + \omega) = \epsilon\phi\omega$
- $\sigma\phi(360^\circ\kappa + \omega) = \sigma\phi\omega$ με $\kappa \in \mathbb{Z}$

Πρόσημο τριγωνομετρικών αριθμών

Τεταρτημόριο Τριγ. αριθμός	1ο	2ο	3ο	4ο
ημ	+	+	-	-
συν	+	-	-	+
εφ	+	-	+	-
σφ	+	-	+	-

Τριγωνομετρικοί αριθμοί σημαντικών γωνιών

Μοίρες	0°	30°	45°	60°	90°	180°	270°	360°
rad								
Τριγ. Αριθμός	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
ημ	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0	-1	0
συν	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1	0	1
εφ	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	Δεν ορίζεται	0	Δεν ορίζεται	0
σφ	Δεν ορίζεται	$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0	Δεν ορίζεται	0	Δεν ορίζεται

Βασικές τριγωνομετρικές ταυτότητες

- $\eta\mu^2\theta + \sigma\upsilon\nu^2\theta = 1$
- $\epsilon\phi\theta = \frac{\eta\mu\theta}{\sigma\upsilon\nu\theta}, \sigma\upsilon\nu\theta \neq 0$
- $\sigma\phi\theta = \frac{\sigma\upsilon\nu\theta}{\eta\mu\theta}, \eta\mu\theta \neq 0$
- $\epsilon\phi\theta \cdot \sigma\phi\theta = 1$

Βασικές τριγωνομετρικές εξισώσεις

$$\bullet \eta\mu x = \eta\mu\theta \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2k\pi + \theta \\ \eta \\ x = 2k\pi + \pi - \theta \end{cases}, k \in \mathbb{Z}$$

$$\bullet \epsilon\phi x = \epsilon\phi\theta \Leftrightarrow x = k\pi + \theta, k \in \mathbb{Z}$$

$$\bullet \sigma\upsilon\nu x = \sigma\upsilon\nu\theta \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2k\pi + \theta \\ \eta \\ x = 2k\pi - \theta \end{cases}, k \in \mathbb{Z}$$

$$\bullet \sigma\phi x = \sigma\phi\theta \Leftrightarrow x = k\pi + \theta, k \in \mathbb{Z}$$

Αναγωγή στο 1ο τεταρτημόριο

• Αντίθετες γωνίες

$$\eta\mu(-\omega) = -\eta\mu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu(-\omega) = \sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\epsilon\phi(-\omega) = -\epsilon\phi\omega$$

$$\sigma\phi(-\omega) = -\sigma\phi\omega$$

• Συμπληρωματικές γωνίες

$$\eta\mu\left(\frac{\pi}{2} - \omega\right) = \sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu\left(\frac{\pi}{2} - \omega\right) = \eta\mu\omega$$

$$\epsilon\phi\left(\frac{\pi}{2} - \omega\right) = \sigma\phi\omega$$

$$\sigma\phi\left(\frac{\pi}{2} - \omega\right) = \epsilon\phi\omega$$

• Γωνίες με διαφορά $\frac{\pi}{2}$

$$\eta\mu\left(\frac{\pi}{2} + \omega\right) = \sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu\left(\frac{\pi}{2} + \omega\right) = -\eta\mu\omega$$

$$\epsilon\phi\left(\frac{\pi}{2} + \omega\right) = -\sigma\phi\omega$$

$$\sigma\phi\left(\frac{\pi}{2} + \omega\right) = -\epsilon\phi\omega$$

• Παραπληρωματικές γωνίες

$$\eta\mu(\pi - \omega) = \eta\mu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu(\pi - \omega) = -\sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\epsilon\phi(\pi - \omega) = -\epsilon\phi\omega$$

$$\sigma\phi(\pi - \omega) = -\sigma\phi\omega$$

• Γωνίες με διαφορά π

$$\eta\mu(\pi + \omega) = -\eta\mu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu(\pi + \omega) = -\sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\epsilon\phi(\pi + \omega) = \epsilon\phi\omega$$

$$\sigma\phi(\pi + \omega) = \sigma\phi\omega$$

• Γωνίες με άθροισμα $\frac{3\pi}{2}$

$$\eta\mu\left(\frac{3\pi}{2} - \omega\right) = -\sigma\upsilon\nu\omega$$

$$\sigma\upsilon\nu\left(\frac{3\pi}{2} - \omega\right) = -\eta\mu\omega$$

$$\epsilon\phi\left(\frac{3\pi}{2} - \omega\right) = \sigma\phi\omega$$

$$\sigma\phi\left(\frac{3\pi}{2} - \omega\right) = \epsilon\phi\omega$$

Πρόοδοι

Αριθμητική πρόοδος

• **Ορισμός:** Αριθμητική πρόοδος (Α.Π.) λέγεται η ακολουθία αριθμών που κάθε όρος προκύπτει από τον προηγούμενο **προσθέτοντας** τον ίδιο αριθμό ω (διαφορά).

• **Τύποι:** • $\alpha_{v+1} = \alpha_v + \omega$ (αναδρομικός τύπος) • $\alpha_v = \alpha_1 + (v-1)\omega$ (γενικός τύπος)

• **Άθροισμα των n πρώτων όρων:** $S_v = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_v = \frac{v}{2}(\alpha_1 + \alpha_v) = \frac{v}{2}[2\alpha_1 + (v-1)\omega]$

• **Αριθμητικός μέσος:** Οι αριθμοί α, β, γ είναι διαδοχικοί όροι Α.Π. αν και μόνο αν $2\beta = \alpha + \gamma$.

Γεωμετρική πρόοδος

• **Ορισμός:** Γεωμετρική πρόοδος (Γ.Π) λέγεται η ακολουθία αριθμών που κάθε όρος προκύπτει από τον προηγούμενο **πολλαπλασιάζοντας** τον ίδιο μη μηδενικό αριθμό λ (λόγος).

• **Τύποι:** • $\alpha_{v+1} = \lambda \cdot \alpha_v, \lambda \neq 0, \alpha_1 \neq 0$ (αναδρομικός τύπος) • $\alpha_v = \alpha_1 \cdot \lambda^{v-1}$ (γενικός τύπος)

• **Άθροισμα των n πρώτων όρων:** $S_v = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_v = \alpha_1 \cdot \frac{\lambda^v - 1}{\lambda - 1}, \lambda \neq 1$

• **Άθροισμα άπειρων όρων:** Αν $|\lambda| < 1$, τότε $S = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \dots = \frac{\alpha_1}{1 - \lambda}$

• **Γεωμετρικός μέσος:** Οι μη μηδενικοί α, β, γ είναι διαδοχικοί όροι Γ.Π. αν και μόνο αν $\beta^2 = \alpha \cdot \gamma$.

Εκθετική συνάρτηση

• Εκθετική συνάρτηση με βάση a λέγεται η συνάρτηση $f(x) = a^x$ με $0 < a \neq 1$. Ορίζεται για κάθε $x \in \mathbb{R}$ και παίρνει τιμές στο διάστημα $(0, +\infty)$.

Αν $0 < a < 1$ η συνάρτηση είναι γνησίως αύξουσα ενώ $a > 1$ η συνάρτηση είναι γνησίως φθίνουσα.

• Αν η βάση της συνάρτησης είναι ο αριθμός $e = 2,718281\dots$ τότε η συνάρτηση $f(x) = e^x$ λέγεται εκθετική.

Ιδιότητες

Ισχύουν οι ιδιότητες των δυνάμεων και επιπλέον:

- $a^{x_1} = a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 = x_2$
- Αν $a > 1$, τότε $a^{x_1} > a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 > x_2$
- Αν $0 < a < 1$, τότε $a^{x_1} > a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 < x_2$

Λογαριθμική συνάρτηση

• **Ορισμός:** Αν $0 < a \neq 1$ και $\theta > 0$, τότε $\log_a \theta = x \Leftrightarrow a^x = \theta$. (a : βάση λογαρίθμου)

• Λογαριθμική συνάρτηση με βάση a λέγεται η συνάρτηση $f(x) = \log_a x$ με $0 < a \neq 1$. Ορίζεται για κάθε $x \in (0, +\infty)$ και παίρνει τιμές στο \mathbb{R} .

Αν $0 < a < 1$ η συνάρτηση είναι γνησίως αύξουσα ενώ $a > 1$ η συνάρτηση είναι γνησίως φθίνουσα.

(Σε όλα τα επόμενα θεωρούμε ότι οι μεταβλητές παίρνουν τιμές ώστε να ορίζονται οι λογάριθμοι)

- $\log_a a = 1$
- $\log_a 1 = 0$
- $\log_a a^x = x$
- $a^{\log_a \theta} = \theta$

• **Δεκαδικός λογάριθμος:** $\log \theta = x \Leftrightarrow 10^x = \theta, \theta > 0$

• **Νεπέριος ή φυσικός λογάριθμος:** $\ln \theta = x \Leftrightarrow e^x = \theta, \theta > 0$

• Με βάση τα παραπάνω είναι: • $\log 10 = 1$ • $\log 1 = 0$ • $\log 10^x = x$ • $10^{\log \theta} = \theta$

• $\ln \theta = x \Leftrightarrow e^x = \theta$ • $\ln e = 1$ • $\ln 1 = 0$ • $\ln e^x = x$ • $e^{\ln \theta} = \theta$

Ιδιότητες

• $\log_a (\theta_1 \cdot \theta_2) = \log_a \theta_1 + \log_a \theta_2$

• $\log_a \frac{\theta_1}{\theta_2} = \log_a \theta_1 - \log_a \theta_2$

• $\log_a \theta^k = k \cdot \log_a \theta$

• $\log_a \theta = \frac{\log_b \theta}{\log_b a}$ (αλλαγή βάσης)

Χρήσιμα: • $a^x = e^{\ln a^x} = e^{x \ln a}$ (αλλαγή βάσης σε εκθετική συνάρτηση) • $\log x = \frac{\ln x}{\ln 10}$ • $\ln x = \frac{\log 10}{\log e} x$

• $e^x = a \Leftrightarrow x = \ln a, a > 0$

• $\ln x = a \Leftrightarrow x = e^a$

• $\log_a x_1 = \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 = x_2$

• Αν $a > 1$, τότε $\log_a x_1 > \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 > x_2$

• Αν $0 < a < 1$, τότε $\log_a x_1 > \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 < x_2$

Αναλυτική Γεωμετρία

• **Συντεταγμένες:** Αν $A(x_1, y_1)$ και $B(x_2, y_2)$ τότε:

• $M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$ (μέσο του AB)

• $(AB) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$ (μήκος του AB)

Ευθεία

• **Συντελεστής διεύθυνσης ή κλίση** ευθείας λέγεται η εφαπτομένη της γωνίας που σχηματίζει η ευθεία με τον θετικό ημιάξονα Ox .

• Αν $A(x_1, y_1)$ και $B(x_2, y_2)$ δύο σημεία της ευθείας, ο συντελεστής διεύθυνσης της ευθείας είναι $\lambda = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$

με $x_1 \neq x_2$. Αν $x_1 = x_2$, ο συντελεστής διεύθυνσης **δεν** ορίζεται.

Εξίσωση ευθείας

- Αν λ ο συντελεστής διεύθυνσης και $A(x_0, y_0)$ σημείο της ευθείας, τότε έχει εξίσωση: $y - y_0 = \lambda \cdot (x - x_0)$
- Αν διέρχεται από την αρχή των αξόνων και έχει συντελεστή διεύθυνσης λ , τότε έχει εξίσωση: $y = \lambda \cdot x$
- Αν διέρχεται από το σημείο $A(x_0, y_0)$ και είναι **κάθετη στον άξονα $x'x$** έχει εξίσωση $x = x_0$
- Αν διέρχεται από το σημείο $A(x_0, y_0)$ και είναι **κάθετη στον άξονα $y'y$** έχει εξίσωση $y = y_0$
- Η **διχοτόμος της 1ης - 3ης** γωνίας έχει εξίσωση $y = x$
- Η **διχοτόμος της 2ης - 4ης** γωνίας έχει εξίσωση $y = -x$
- **Συνθήκη παραλληλίας – καθετότητας:** Αν $(\varepsilon_1): y = \lambda_1 x + \beta_1$ και $(\varepsilon_2): y = \lambda_2 x + \beta_2$ οι εξισώσεις δύο ευθειών τότε: $\varepsilon_1 // \varepsilon_2 \Leftrightarrow \lambda_1 = \lambda_2$ και $\varepsilon_1 \perp \varepsilon_2 \Leftrightarrow \lambda_1 \cdot \lambda_2 = -1$

• Η $Ax + By + \Gamma = 0$ με $A \neq 0$ ή $B \neq 0$ παριστάνει ευθεία με συντελεστή διεύθυνσης $\lambda = -\frac{A}{B}$, $B \neq 0$

• Η **απόσταση** του σημείου $A(x_0, y_0)$ από την ευθεία $(\varepsilon): Ax + By + \Gamma = 0$ είναι $d(A, \varepsilon) = \frac{|Ax_0 + By_0 + \Gamma|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$

• Το **εμβαδό** τριγώνου $AB\Gamma$ με κορυφές τα σημεία $A(x_1, y_1)$, $B(x_2, y_2)$ και $\Gamma(x_3, y_3)$ είναι

$$(AB\Gamma) = \frac{1}{2} \left| \det \begin{pmatrix} \overline{AB} \\ \overline{A\Gamma} \end{pmatrix} \right|$$

Κύκλος

Ορισμός: Κύκλος με κέντρο O και ακτίνα ρ είναι ο γεωμετρικός τόπος των σημείων του επιπέδου που απέχουν από το O απόσταση ίση με ρ .

• Η εξίσωση κύκλου με κέντρο το $O(0,0)$ και ακτίνα ρ είναι $x^2 + y^2 = \rho^2$

• Η εξίσωση κύκλου με κέντρο το $K(x_0, y_0)$ και ακτίνα ρ είναι $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = \rho^2$

• Η εξίσωση $x^2 + y^2 + Ax + By + \Gamma = 0$, αν $A^2 + B^2 - 4\Gamma > 0$ παριστάνει κύκλο με κέντρο $K\left(-\frac{A}{2}, -\frac{B}{2}\right)$ και

$$\text{ακτίνα } \rho = \frac{\sqrt{A^2 + B^2 - 4\Gamma}}{2}$$

• Η **εφαπτομένη** του κύκλου $(C): x^2 + y^2 = \rho^2$ στο σημείο του $A(x_1, y_1)$ είναι η $(\varepsilon): x \cdot x_1 + y \cdot y_1 = \rho^2$

Σχετικές θέσεις δύο κύκλων

Αν (O, R) και (K, ρ) με $R > \rho$ δύο κύκλοι και $(OK) = \delta$ (διάκεντρος) τότε:

- Αν $\delta > R + \rho$ ο ένας είναι εξωτερικός του άλλου (δεν έχουν κανένα κοινό σημείο)
- Αν $\delta < R - \rho$ ο (K, ρ) είναι εσωτερικός του (O, R) (δεν έχουν κανένα κοινό σημείο)
- Αν $\delta = R + \rho$ οι κύκλοι εφάπτονται εξωτερικά (ένα κοινό σημείο επαφής)
- Αν $\delta = R - \rho$ οι κύκλοι εφάπτονται εσωτερικά (ένα κοινό σημείο επαφής)
- Αν $R - \rho < \delta < R + \rho$ οι κύκλοι τέμνονται σε δύο σημεία.

Παραβολή

Ορισμός: Παραβολή είναι ο γεωμετρικός τόπος των σημείων του επιπέδου τα οποία ισαπέχουν από μία σταθερή ευθεία δ (διευθετούσα) και από ένα σταθερό σημείο E (εστία).

• Η εξίσωση της παραβολής με $E\left(\frac{p}{2}, 0\right)$ και $\delta: x = -\frac{p}{2}$ είναι $y^2 = 2px$ (p : παράμετρος) και η εφαπτομένη της στο σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $yy_1 = p(x + x_1)$

• Η εξίσωση της παραβολής με $E\left(0, \frac{p}{2}\right)$ και $\delta: y = -\frac{p}{2}$ είναι $x^2 = 2py$ (p : παράμετρος) και η εφαπτομένη της στο σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $xx_1 = p(y + y_1)$

Έλλειψη

Ορισμός: Έλλειψη είναι ο γεωμετρικός τόπος των σημείων του επιπέδου M που το άθροισμα των αποστάσεων του από δύο σταθερά σημεία E, E' (εστίες) είναι σταθερό και ίσο με $2a$.

• Η εξίσωση της έλλειψης με $E(\gamma, 0)$ και $E'(-\gamma, 0)$ είναι $\frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} = 1$, $\beta^2 = \alpha^2 - \gamma^2$ και η εφαπτομένη της στο

σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $\frac{xx_1}{\alpha^2} + \frac{yy_1}{\beta^2} = 1$

• Η εξίσωση της έλλειψης με $E(0, \gamma)$ και $E'(0, -\gamma)$ είναι $\frac{x^2}{\beta^2} + \frac{y^2}{\alpha^2} = 1$, $\beta^2 = \alpha^2 - \gamma^2$ και η εφαπτομένη της στο

σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $\frac{xx_1}{\beta^2} + \frac{yy_1}{\alpha^2} = 1$

Υπερβολή

Ορισμός: Υπερβολή είναι ο γεωμετρικός τόπος των σημείων του επιπέδου M που η απόλυτη τιμή της διαφοράς των αποστάσεων του από δύο σταθερά σημεία E, E' (εστίες) είναι σταθερή και ίση με $2a$.

• Η εξίσωση της υπερβολής με $E(\gamma, 0)$ και $E'(-\gamma, 0)$ είναι $\frac{x^2}{\alpha^2} - \frac{y^2}{\beta^2} = 1$, $\beta^2 = \gamma^2 - \alpha^2$ και έχει ασύμπτωτες τις

ευθείες $y = \frac{\beta}{\alpha}x$ και $y = -\frac{\beta}{\alpha}x$. Η εφαπτομένη της στο σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $\frac{xx_1}{\beta^2} - \frac{yy_1}{\alpha^2} = 1$

• Η εξίσωση της υπερβολής με $E(0, \gamma)$ και $E'(0, -\gamma)$ είναι $\frac{y^2}{\beta^2} - \frac{x^2}{\alpha^2} = 1$, $\beta^2 = \gamma^2 - \alpha^2$ και έχει ασύμπτωτες τις

ευθείες $y = \frac{\alpha}{\beta}x$ και $y = -\frac{\alpha}{\beta}x$. Η εφαπτομένη της στο σημείο της $A(x_1, y_1)$ είναι η $\frac{yy_1}{\beta^2} - \frac{xx_1}{\alpha^2} = 1$

• **Ισοσκελής** λέγεται η υπερβολή με εξίσωση $x^2 - y^2 = \alpha^2$ ή $y^2 - x^2 = \alpha^2$

Επίπεδα σχήματα

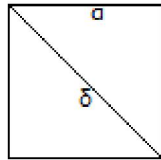
Τετράγωνο

α: πλευρά

Εμβαδόν= a^2

Περίμετρος= $4a$

Διαγώνιος: $\delta = a\sqrt{2}$



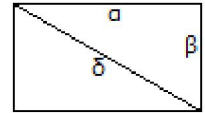
Ορθογώνιο παραλληλόγραμμο

α,β: πλευρές

Εμβαδόν = $a \cdot \beta$

Περίμετρος= $2a+2\beta$

Διαγώνιος: $\delta = \sqrt{a^2 + \beta^2}$



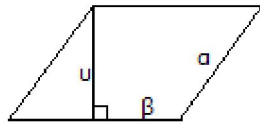
Παραλληλόγραμμο

α,β: πλευρές

υ: ύψος

Εμβαδόν = $\beta \cdot \upsilon$

Περίμετρος= $2a+2\beta$



Τραπεζίο

B: μεγάλη βάση

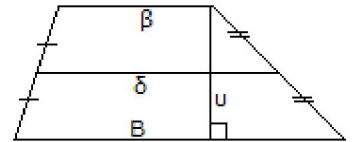
β: μικρή βάση

δ: διάμεσος

υ: ύψος

Εμβαδόν= $\frac{(B + \beta) \cdot \upsilon}{2}$

$\delta = \frac{B + \beta}{2}$



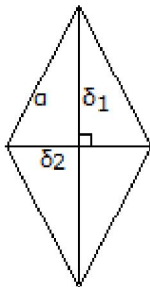
Ρόμβος

α: πλευρά

δ_1, δ_2 : διαγώνιοι

Εμβαδόν= $\frac{\delta_1 \cdot \delta_2}{2}$

Περίμετρος= $4a$



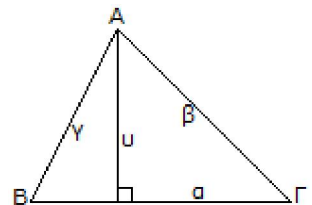
Τρίγωνο

α, β, γ: πλευρές

υ: ύψος στη πλευρά α

Περίμετρος: $2\pi = a + \beta + \gamma$

Εμβαδόν= $\frac{1}{2} \beta \cdot \upsilon$



Κύκλος

ρ: ακτίνα

$\pi \approx 3,14$

Εμβαδόν= $\pi \cdot \rho^2$

Μήκος κύκλου: $L = 2\pi \cdot \rho$

